

บทที่ 5

ระบบพิกัดเชิงขั้วและสมการอิงตัวแปรเสริม

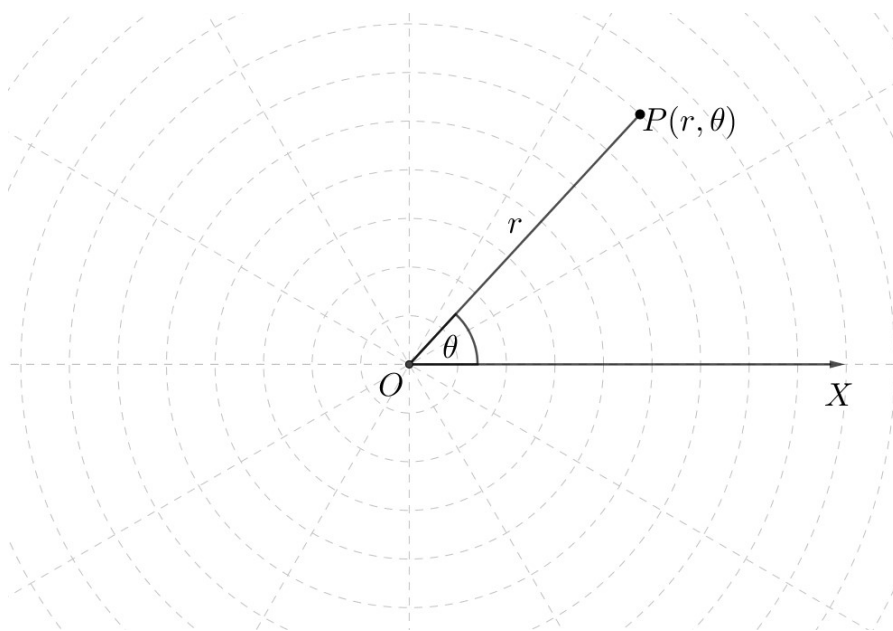
(Polar Coordinate System and Parametric Equation)

มีการนำแนวคิดเรื่องมุมและรัศมีมาใช้ตั้งแต่สมัยโบราณ ในหนึ่งสหัสวรรษก่อนคริสต์ศักราช นักดาราศาสตร์ชาวกรีกที่ชื่อฮิปาร์คัส (Hipparchus 190-120 ปีก่อนคริสตกาล) สร้างตารางฟังก์ชันคอร์ดที่ให้ความยาวของคอร์ดสำหรับแต่ละมุม และมีการอ้างอิงว่าเขาใช้ระบบพิกัดเชิงขั้วในการพิสูจน์ตำแหน่งของดวงดาว On Spirals (ว่าด้วยเส้นเกลียว) อาร์คิมิดีส (Archimedes; 287-212 ปีก่อนคริสตกาล) บรรยายถึงวงก้นหอยอาร์คิมิดีส ว่ารัศมีของฟังก์ชันขึ้นกับมุม อย่างไรก็ตามสิ่งที่ชาวกรีกเหล่านี้ทำก็ยังไม่ขยายออกไปถึงระบบพิกัดเชิงขั้วที่สมบูรณ์ ในคริสต์ศตวรรษที่ 9 นักคณิตศาสตร์ชาวเปอร์เซียที่ชื่อ ฮะบัส อัล-ฮะซิบ อัล-มารวะซี (Habash al-Hasib al-Marwazi) ใช้วิธีตรีโกณมิติเชิงทรงกลมและการฉายแผนที่เพื่อที่จะแปลงผังพิกัดเชิงขั้วไปเป็นระบบพิกัดที่แตกต่างโดยมุ่งความสนใจไปยังจุดจำเพาะบนรูปทรงกลม

Origin of Polar Coordinates (กำเนิดพิกัดเชิงขั้ว) ประวัติของพิกัดนี้ถูกบรรยายโดยจูเลียน โลเวล โคลล์ลิดจ์ (Julian Lowell Coolidge 1873 –1954) เกรกัวร์ เดอ แซง-แวงซอง (Grégoire de Saint-Vincent 1584 - 1667) และ โบนาเวนตูรา คาวาลิเอรี (Bonaventura Cavalieri 1598 - 1647) ต่างเริ่มนำแนวคิดมาใช้ในการกลางคริสต์ศตวรรษที่ 7 แซง-แวงซองเขียนถึงพิกัดเชิงขั้วโดยการส่วนตัวในปี ค.ศ. 1625 และตีพิมพ์งานของเขาในปี ค.ศ. 1647 ขณะที่คาวาลิเอรีตีพิมพ์ในปี ค.ศ. 1635 และฉบับที่ถูกต้องในปี ค.ศ. 1653 คาวาลิเอรีเป็นบุคคลแรกที่ใช้พิกัดเชิงขั้วแก้ปัญหาเกี่ยวกับพื้นที่ในวงก้นหอยอาร์คิมิดีส ต่อมาแบลส ปาสกาล (Blaise Pascal 1623 - 1662) ได้ใช้พิกัดเชิงขั้วคำนวณหาความยาวของส่วนโค้งของรูปพาราโบลา เซอร์ไอแซก นิวตัน พิจารณาการแปลงระหว่างพิกัดเชิงขั้วซึ่งเขาได้อิงตาม "รูปแบบที่ 7 สำหรับวงก้นหอย" และพิกัดอื่น ๆ อีก 9 พิกัดในวารสาร Acta Eruditorum (1691) เจคอบ เบร์โนลลี (Jacob Bernoulli 1654 - 1705) ใช้ระบบร่วมกับจุดบนเส้นที่เรียกว่าขั้วและแกนเชิงขั้ว ตามลำดับ พิกัดเป็นระยะทางจากขั้วและมุมจากแกนเชิงขั้ว งานของเบร์โนลลีครอบคลุมไปถึงการพบรัศมีความโค้งของเส้นโค้งที่อยู่ในพิกัดนี้ คำว่า พิกัดเชิงขั้ว โดยแท้จริงแล้วน่าจะมาจากเกอริโอ ฟอนตานา (Gregorio Fontana) นักคณิตศาสตร์ชาวอิตาลีในสมัยคริสต์ศตวรรษที่ 18 และคำนี้ปรากฏเป็นภาษาอังกฤษในงานแปลของ จอร์จ ฟิคอก (George Peacock) ที่ชื่อ แคลคูลัสเชิงอนุพันธ์และปริพันธ์ ของลากร็อง (Lacroix) ในปี ค.ศ. 1816 อเล็กซิส คลาเรต์เป็นคนแรกที่คิดพิกัดเชิงขั้วในรูปแบบสามมิติ และเลออนฮาร์ด ออยเลอร์เป็นคนแรกที่นำมาใช้งานจริง

5.1 ระบบพิกัดเชิงขั้ว (Polar Coordinate System)

ในระบบพิกัดเชิงขั้วนี้ประกอบไปด้วย แกนเชิงขั้ว (Polar Axis) ซึ่งเป็นรังสี $\overrightarrow{OX}$ บนระนาบ เรียกจุด O ว่าจุดกำเนิด (Origin) หรือ ขั้ว (Pole) และส่วนของเส้นตรง OP เขียนแทนด้วย r เรียกว่า เวกเตอร์รัศมี (Radius Vector) θ เรียกว่า มุมเชิงขั้ว (Polar Angle) ดังรูปที่ 5.1

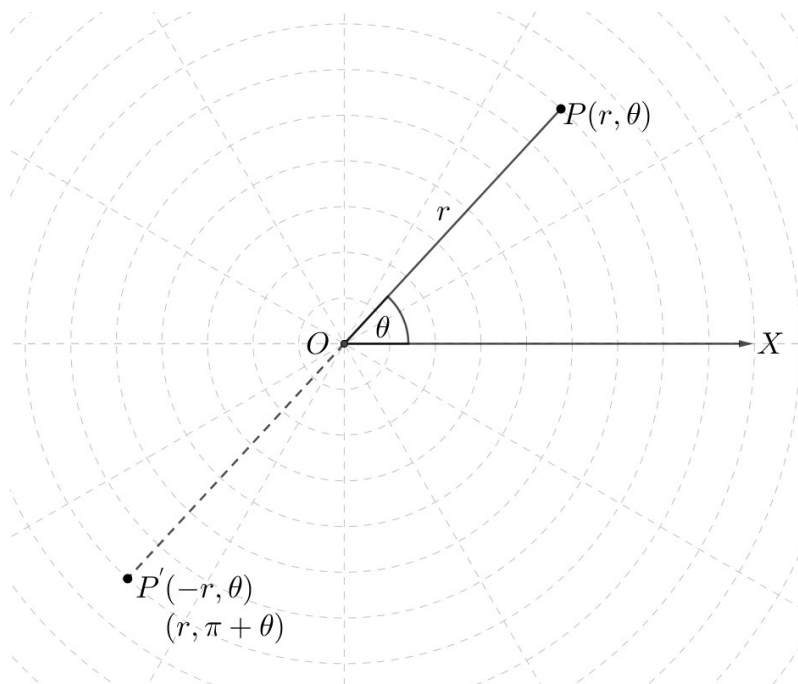


รูปที่ 5.1 แสดงพิกัดเชิงขั้ว

พิกัดของจุด P เขียนแทนด้วย $P(r, \theta)$ หรือ (r, θ)

- ระยะ r มีค่าเป็นบวก ถ้าวัดจากจุดขั้วไปในทิศเดียวกับรังสีของมุม
- ระยะ r มีค่าเป็นลบ ถ้าวัดจากจุดขั้วไปในทิศตรงข้ามกับรังสีของมุม
- มุม θ มีค่าเป็นบวก ถ้าวัดทวนเข็มนาฬิกาจากแกนเชิงขั้ว
- มุม θ มีค่าเป็นลบ ถ้าวัดตามเข็มนาฬิกาจากแกนเชิงขั้ว

การบอกพิกัดของจุด P' ซึ่งอยู่ตรงกันข้ามกับจุด P เมื่อเทียบกับจุดขั้วเราใช้พิกัด $(r, \pi + \theta)$ หรือใช้ระยะทางเป็น $-r$ ก็ได้ แต่ต้องใช้มุมที่วัดจากแกนเชิงขั้วกับเส้นตรงที่ต่อจาก OP' ไปยังจุด P เป็นมุม θ เขียนแทนด้วยพิกัด $(-r, \theta)$ ดังรูปที่ 5.2



รูปที่ 5.2 แสดงพิกัดของจุด $P'(-r, \theta)$

นอกจากนี้มุมที่ใช้แทนจุด P หรือ P' ยังใช้มุมได้เกิน 1 รอบ เช่น

- ใช้พิกัดเป็น $(r, \theta \pm 2n\pi)$ เมื่อ $n = 1, 2, 3, \dots$ แทนจุด P
- ใช้พิกัดเป็น $(-r, \theta \pm 2n\pi)$ เมื่อ $n = 1, 2, 3, \dots$ แทนจุด P'

ซึ่งจะเห็นว่า พิกัดเชิงขั้วของจุด P มีหลายแบบคือ

$$\begin{aligned} (r, \theta) &= (-r, \theta + \pi) \\ &= (-r, \theta - \pi) \\ &= (r, \theta + 2n\pi) \end{aligned}$$

เมื่อ n คือจำนวนเต็ม

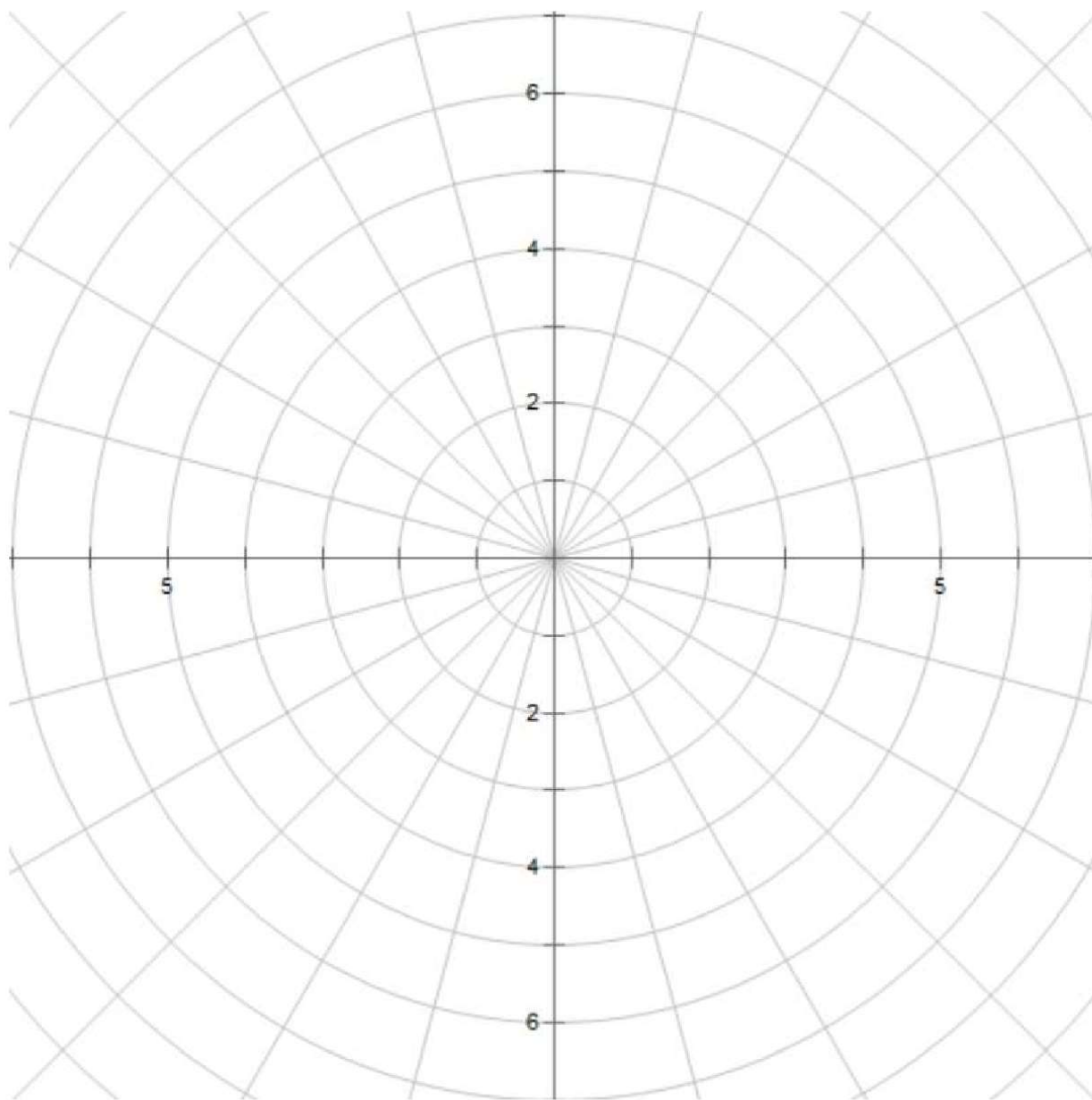
เราสามารถเขียนรวมในรูปทั่วไปได้เป็น

$$((-1)^n r, \theta + n\pi)$$

เมื่อ $n = \pm 1, \pm 2, \pm 3, \dots$

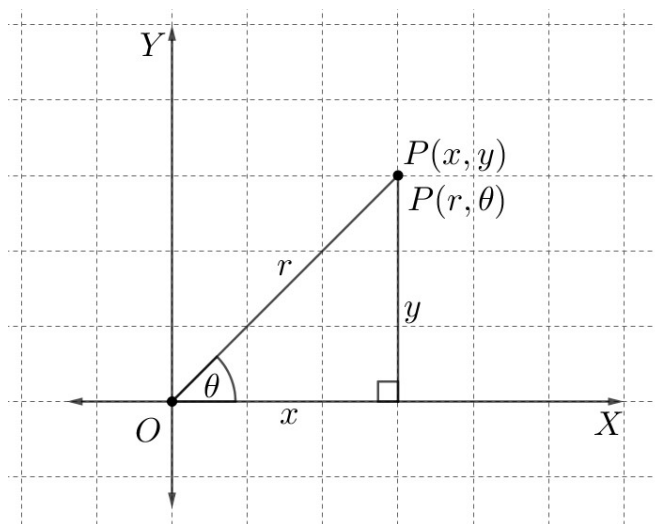
ตัวอย่าง 5.1.1 จงลงจุดในระบบพิกัดเชิงขั้วต่อไปนี้ $A\left(5, \frac{\pi}{3}\right)$, $B\left(3, -\frac{\pi}{6}\right)$, $C\left(-5, \frac{\pi}{4}\right)$, $D(-2, -\pi)$

$E(6, 60^\circ)$, $F(-3, 260^\circ)$ และ $G(-4, -30^\circ)$



5.2 ความสัมพันธ์ระหว่างพิกัดฉากและพิกัดเชิงขั้ว (Relations Between Rectangular and Polar Coordinates)

ความสัมพันธ์ระหว่างพิกัดฉากกับพิกัดเชิงขั้วพิจารณาได้จากรูปที่ 5.6 ซึ่งขั้วของระบบพิกัดเชิงขั้วทับกับจุดกำเนิดของระบบพิกัดฉาก และแกนเชิงขั้วของระบบพิกัดเชิงขั้วทับกับแกน X ด้านบวกของระบบพิกัดฉาก โดยกำหนดจุด P ให้มีพิกัดเป็น (x, y) ในระบบพิกัดฉาก และมีพิกัด (r, θ) ในระบบพิกัดเชิงขั้ว



รูปที่ 5.6 ความสัมพันธ์ระหว่างพิกัดฉากกับพิกัดเชิงขั้ว

จากรูปที่ 5.6 จะได้ความสัมพันธ์ของ x และ y ในเทอมของ r และ θ ดังนี้

$$x = r \cos \theta \text{ และ } y = r \sin \theta \dots\dots\dots(1)$$

ถึงแม้ว่าเราจะได้สมการ (1) จากการพิจารณารูปที่ 5.6 ซึ่งแสดงเฉพาะกรณีเมื่อ $r > 0$ และ $0 < \theta < \frac{\pi}{2}$ แต่สมการ (1) เป็นจริงสำหรับทุกค่าของ r และ θ ดังนั้นสมการดังกล่าวทำให้เราสามารถหาพิกัดฉากได้เมื่อทราบพิกัดเชิงขั้ว ในทางกลับกัน เมื่อทราบพิกัดฉาก เราสามารถหาพิกัดเชิงขั้วได้จากความสัมพันธ์ของ r และ θ ในเทอมของ x และ y ดังนี้

$$r = \sqrt{x^2 + y^2} \text{ และ } \tan \theta = \frac{y}{x} \dots\dots\dots(2)$$

สังเกตว่า θ ที่สอดคล้องกับสมการ (2) มีได้หลายค่า ในการหาพิกัดเชิงขั้วจากพิกัดฉาก เราจึงจะไม่เพียงแค่เลือกค่า θ ใดๆ ที่สอดคล้องกับ $\tan \theta = \frac{y}{x}$ แต่จะต้องเลือก θ ที่ทำให้จุด (r, θ) อยู่ในจุดภาคที่ตรงกับที่ต้องการด้วย

ค่ามุม θ คือ $-\frac{\pi}{2} < \theta < \frac{\pi}{2}$ ดังนั้นค่าของ θ ในสมการ $\tan \theta = \frac{y}{x}$ และ r ในสมการ $r = \sqrt{x^2 + y^2}$ จะไม่แสดงจุดใด ๆ ที่อยู่ทางซ้ายของแกน X ในการหา θ จึงแยกเป็นสองส่วนโดยพิจารณาค่าของ x ดังนี้

$$\theta = \begin{cases} \tan^{-1} \frac{y}{x} & , x > 0 \\ \pi + \tan^{-1} \frac{y}{x} & , x < 0 \end{cases}$$

ในการคำนวณ θ เมื่อเปลี่ยนจากพิกัดฉากไปยังพิกัดเชิงขั้ว

$$\theta = \begin{cases} \tan^{-1} \frac{y}{x} & , (x, y) \in Q_1, Q_4 \\ \pi + \tan^{-1} \frac{y}{x} & , (x, y) \in Q_3 \\ -\pi + \tan^{-1} \frac{y}{x} & , (x, y) \in Q_2 \end{cases}$$

เราอาจให้ทั้ง r และ θ มีค่าเป็นบวกโดยใช้สมการ (2) และ

$$\theta = \begin{cases} \tan^{-1} \frac{y}{x} & , (x, y) \in Q_1 \\ \pi + \tan^{-1} \frac{y}{x} & , (x, y) \in Q_2, Q_3 \\ -\pi + \tan^{-1} \frac{y}{x} & , (x, y) \in Q_4 \end{cases}$$

ข้อสังเกต ถ้า $x = 0$ แล้ว $\tan^{-1} \frac{y}{x}$ หาค่าไม่ได้ ดังนั้น

ถ้า $y > 0$ เราให้ $r = |y|$ และ $\theta = \frac{\pi}{2}$ และ

ถ้า $y < 0$ เราให้ $r = |y|$ และ $\theta = -\frac{\pi}{2}$ หรือ $\theta = \frac{3\pi}{2}$

ဂ. ချုံ $A(-2, -2)$ ဃ. ချုံ $B(2, -2\sqrt{3})$ င. ချုံ $C(-2, 2\sqrt{3})$ ခ. ချုံ $D(3, 0)$ ခ. ချုံ $E(3, 4)$

[illegible]

5.3 การพิจารณากราฟของสมการในพิกัดเชิงขั้ว

บทนิยาม 5.3.1 กราฟของสมการ $r = f(\theta)$ ในพิกัดเชิงขั้ว คือ เซตของจุดทั้งหมด (r, θ) ซึ่งพิกัดสอดคล้องกับสมการเชิงขั้วนั้น

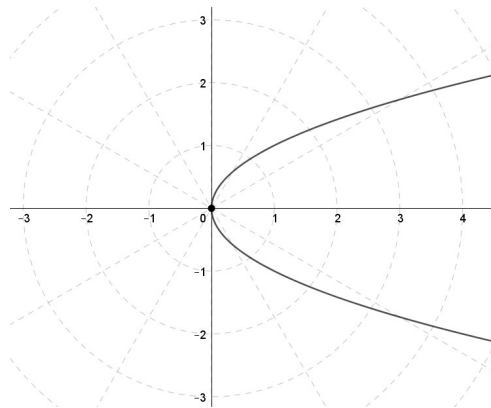
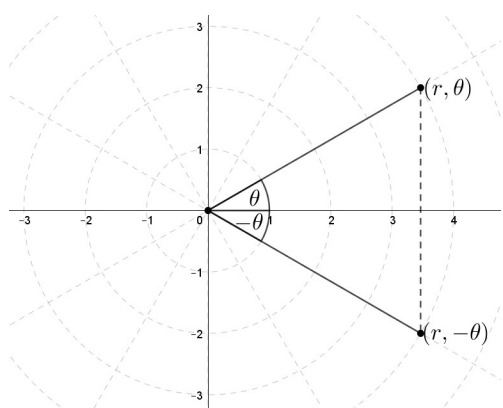
สำหรับในการวาดกราฟในระบบพิกัดเชิงขั้วนั้น กระทำได้เช่นเดียวกับการวาดกราฟในระบบพิกัดฉาก โดยเลือกค่า θ ต่าง ๆ จากค่า θ ที่เลือกสามารถนำมาคำนวณหา r จากสมการที่กำหนดให้ได้ จากนั้นนำค่า θ และ r ที่ได้แต่ละคู่ไปกำหนดตำแหน่งของจุดนั้น ๆ ลงในพิกัดเชิงขั้ว นอกจากนี้ อาจจะอาศัยลักษณะจำเพาะของเส้นโค้งเพื่อช่วยในการวาดกราฟด้วย เช่น การพิจารณาสมมาตรขอบเขต ระยะตัดแกน และขอบเขต เพื่อช่วยให้วาดกราฟได้รวดเร็ว และถูกต้องยิ่งขึ้น

5.3.1 การสมมาตรของสมการเชิงขั้ว

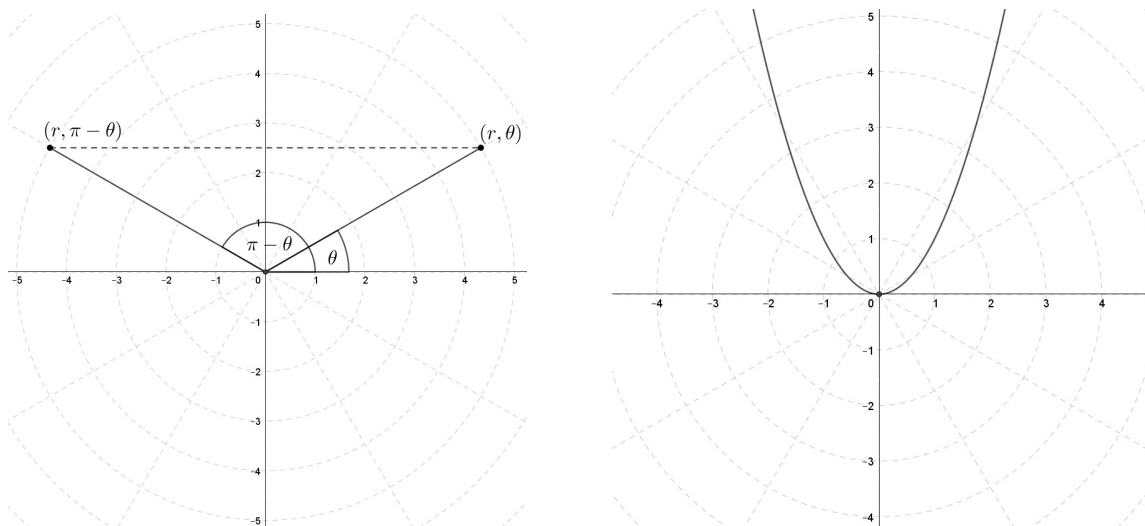
5.3.1.1 เส้นโค้งมีสมมาตรกับแกนเชิงขั้ว (แกน X) ถ้าแทน θ ด้วย $-\theta$ ในสมการเชิงขั้วแล้วสมการคงเดิม หรือถ้าแทน r ด้วย $-r$ และ θ ด้วย $\pi - \theta$ แล้วสมการคงเดิม ดังรูปที่ 5.17

5.3.1.2 เส้นโค้งมีสมมาตรกับแกนตั้งฉากกับแกนเชิงขั้ว ถ้าแทน θ ด้วย $\pi - \theta$ ในสมการเชิงขั้วแล้วสมการคงเดิม หรือถ้าแทน r ด้วย $-r$ และ θ ด้วย $-\theta$ แล้วสมการคงเดิม ดังรูปที่ 5.18

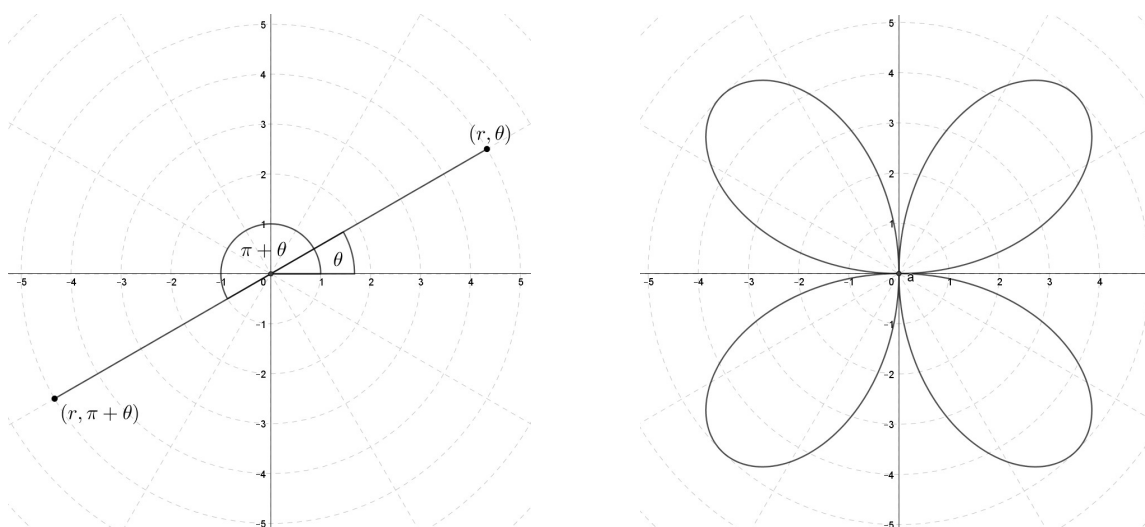
5.3.1.3 เส้นโค้งมีสมมาตรกับขั้ว (จุดกำเนิด) ถ้าแทน r ด้วย $-r$ ในสมการเชิงขั้วแล้วสมการคงเดิม หรือถ้าแทน θ ด้วย $\pi + \theta$ แล้วสมการคงเดิม ดังรูปที่ 5.19



รูปที่ 5.17 เส้นโค้งมีสมมาตรกับแกนเชิงขั้ว



รูปที่ 5.18 เส้นโค้งมีสมมาตรกับแกนตั้งฉากกับแกนเชิงขั้ว



รูปที่ 5.19 เส้นโค้งมีสมมาตรกับขั้ว

ข้อสังเกต

เส้นโค้งที่พิจารณาสมมาตรมี 3 ลักษณะ คือ สมมาตรเทียบกับแกนเชิงขั้ว กับแกนตั้งฉากกับแกนเชิงขั้ว และขั้ว เราพบว่า ถ้าเส้นโค้งมีสมมาตร 2 ลักษณะแล้ว เส้นโค้งจะสมมาตรลักษณะที่ 3 ด้วยเสมอ เช่น เส้นโค้งมีสมมาตรเทียบกับแกนเชิงขั้ว และมีสมมาตรเทียบกับแกนตั้งฉากกับแกนเชิงขั้วแล้ว เส้นโค้งจะต้องมีสมมาตรเทียบขั้วด้วย

ตัวอย่าง 5.3.1.1 จงพิจารณาเส้นโค้ง $r = 3 + 5 \cos \theta$ ว่าสมมาตรกับแกนเชิงขั้ว แกนที่ตัดฉากกับแกนเชิงขั้ว และจุดขั้วหรือไม่

This image shows a full page of white paper with horizontal dotted lines. The lines are evenly spaced and run across the width of the page, providing a guide for handwriting or typing. There are no margins, text, or other markings on the page.

ตัวอย่าง 5.3.1.3 จงพิจารณาเส้นโค้ง $r = 3 \sin 4\theta$ ว่าสมมาตรกับแกนเชิงขั้ว แกนที่ตั้งฉากกับแกนเชิงขั้ว และจุด
 ขั้วหรือไม่

[illegible]

ตัวอย่าง 5.3.2.2 จงพิจารณาจุดตัดแกนเชิงขั้ว และแกนตั้งฉากกับแกนเชิงขั้วของ $r = 3(1 - 2\cos\theta)$

[illegible]

5.3.3 ขอบเขตของ r (Bound of r)

พิจารณาขอบเขตของ r สำหรับทุก ๆ ค่า θ ที่หาค่า r ได้ เนื่องจากฟังก์ชันของ r เป็นฟังก์ชันของ sine หรือ cosine ดังนั้น

r จะมีขอบเขต ถ้ามี $M > 0$ ซึ่ง $|r| \leq M$ ทุกค่า θ กราฟจะเป็นเส้นโค้งปิด

r จะไม่มีขอบเขต ถ้าค่าของ $|r|$ เพิ่มขึ้นโดยไม่มีขีดจำกัด เมื่อค่า θ เพิ่มขึ้น กราฟจะเป็นเส้นโค้งเปิด

ตัวอย่าง 5.3.3.1 จงพิจารณาขอบเขตของเส้นโค้ง $r = 3(1 + \cos \theta)$

.....

.....

.....

.....

.....

.....

.....

.....

ตัวอย่าง 5.3.3.1 จงพิจารณาขอบเขตของเส้นโค้ง $r = \frac{15}{3 - 2 \cos \theta}$

.....

.....

.....

.....

.....

.....

.....

.....

ตัวอย่าง 5.3.1 จงเขียนกราฟของสมการ $r = 2 + 2 \sin \theta$

This image shows a full page of white paper with horizontal dotted lines. The lines are evenly spaced and run across the width of the page, providing a guide for handwriting or typing. There are no margins, text, or other markings on the page.

5.4 กราฟของสมการในพิกัดเชิงขั้ว (Graphs of Polar Coordinate Equation)

ในหัวข้อนี้จะศึกษากราฟของเส้นโค้งบางชนิดในพิกัดเชิงขั้ว เนื่องจากในการแก้ปัญหาเรามักใช้ทั้งพิกัดฉากและพิกัดเชิงขั้วควบคู่กันไป จึงกำหนดให้แกน X ทับแกนเชิงขั้ว ซึ่งมีวิธีการเขียนกราฟโดยการเปลี่ยนสมการในพิกัดเชิงขั้วให้เป็นสมการในพิกัดฉากก่อน แล้วใช้ความรู้พื้นฐานภาคตัดกรวยมาช่วยในการเขียนกราฟ แต่ยังมีสมการในพิกัดเชิงขั้วที่ถึงแม้จะเปลี่ยนให้เป็นสมการในพิกัดฉากแล้วแต่รูปแบบที่ได้ไม่ตรงกับสมการของภาคตัดกรวยใด ๆ เลย กรณีเช่นนี้จะต้องใช้พิกัดเชิงขั้วในการเขียนกราฟโดยตรง

5.4.1 สมการเส้นตรง (Line)

เส้นตรงที่ตั้งฉากกับแกน X ในระบบพิกัดฉากมีสมการคือ $x = a$ เมื่อ a เป็นค่าคงที่ จากความสัมพันธ์ระหว่างระบบพิกัดฉากกับระบบพิกัดเชิงขั้ว จึงได้ว่า $r \cos \theta = a$

.....

.....

.....

.....

.....

.....

.....

เส้นตรงที่ตั้งฉากกับแกน Y ในระบบพิกัดฉากมีสมการคือ $y = b$ เมื่อ b เป็นค่าคงที่ จากความสัมพันธ์ระหว่างระบบพิกัดฉากกับระบบพิกัดเชิงขั้ว จึงได้ว่า $r \sin \theta = b$

.....

.....

.....

.....

.....

.....

.....

[illegible]

สมการวงกลมที่มีจุดศูนย์กลางอยู่ที่ $\left(0, \frac{a}{2}\right)$ อยู่ในรูป $r = a \sin \theta$ เมื่อ a เป็นค่าคงที่

สมการวงกลมที่มีจุดศูนย์กลางอยู่ที่ $\left(\frac{a}{2}, \frac{b}{2}\right)$ อยู่ในรูป $r = a \cos \theta + b \sin \theta$ เมื่อ a และ b เป็นค่าคงที่

[illegible]

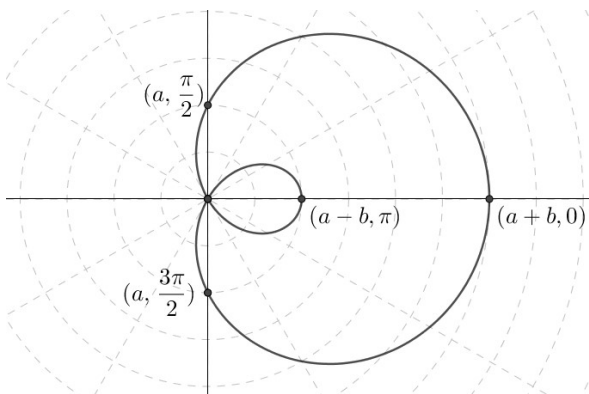
This image shows a full page of white paper with ten horizontal dashed lines, typical of primary-ruled notebook paper. The lines are evenly spaced and extend across the entire width of the page. There is no handwriting or other markings on the paper.

5.4.3 เส้นโค้งรูปเชิงขั้วชนิดพิเศษ (Special Polar – From Curves)

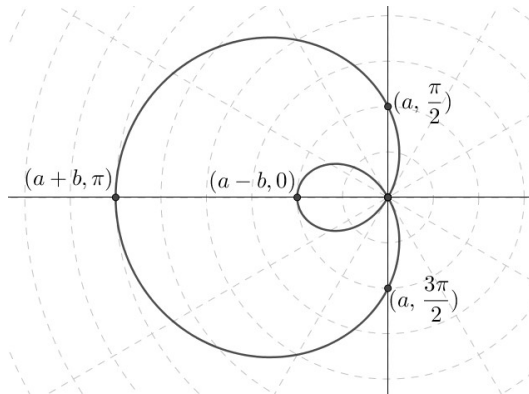
เส้นโค้งลิมาซง (Limacons) สมการอยู่ในรูป

$$r = a \pm b \cos \theta \quad \text{หรือ} \quad r = a \pm b \sin \theta$$

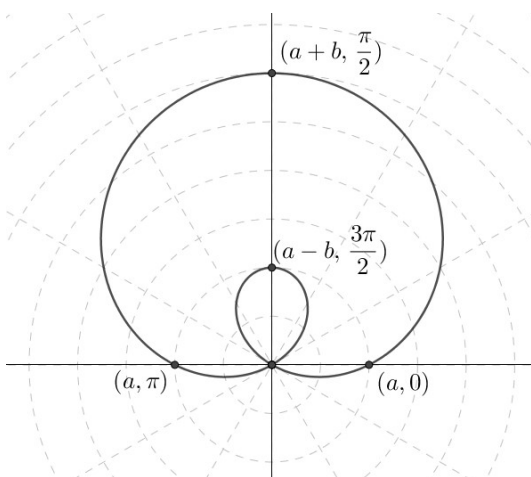
ถ้า $0 < a < b$ เส้นโค้งลิมาซงจะมีบ่วง (loop) อยู่ข้างใน



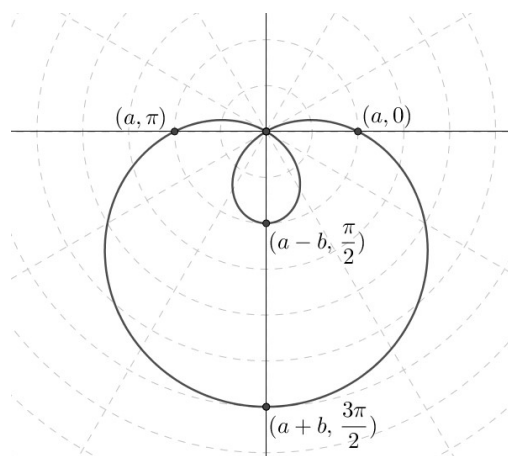
กราฟ $r = a + b \cos \theta$



กราฟ $r = a - b \cos \theta$

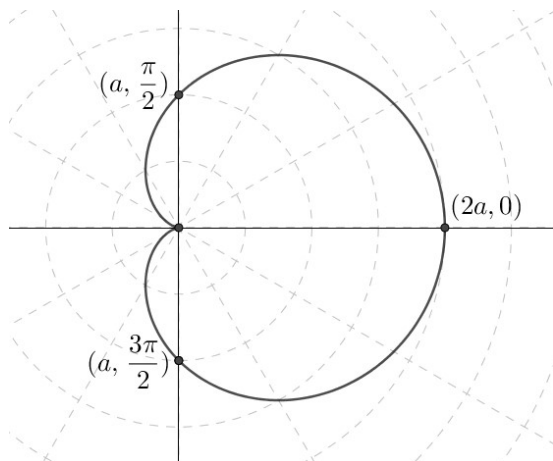


กราฟ $r = a + b \sin \theta$

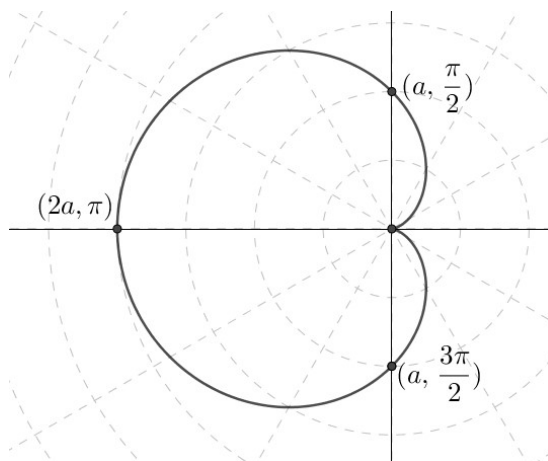


กราฟ $r = a - b \sin \theta$

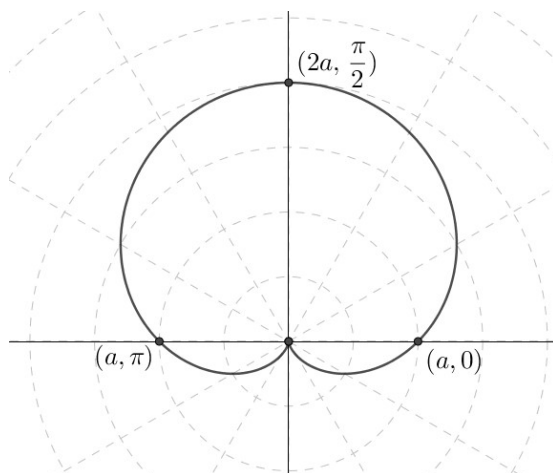
ถ้า $a = b$, $a > 0$ ลีมาซองจะเรียกว่า คาร์ดิอยด์ (Cardioids) หรือรูปหัวใจ



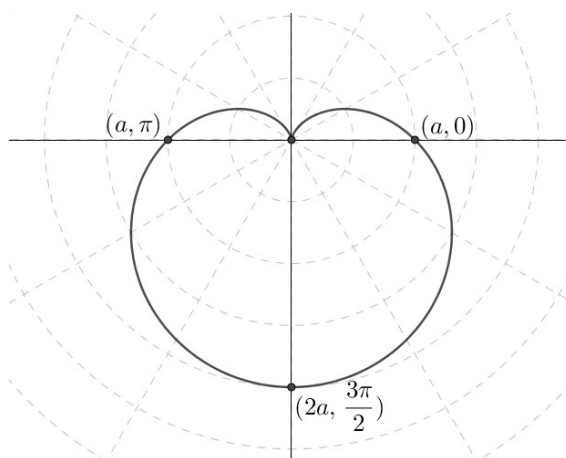
กราฟ $r = a(1 + \cos \theta)$



กราฟ $r = a(1 - \cos \theta)$

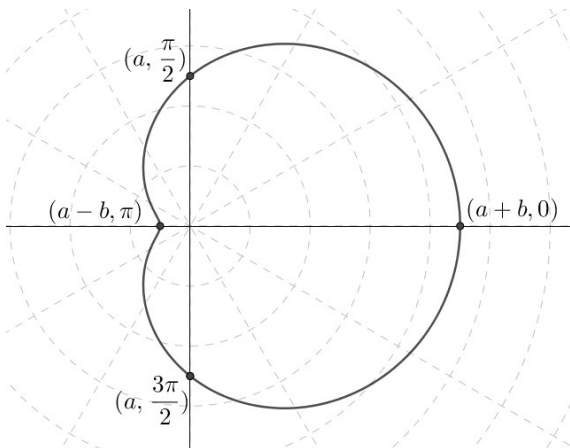


กราฟ $r = a(1 + \sin \theta)$

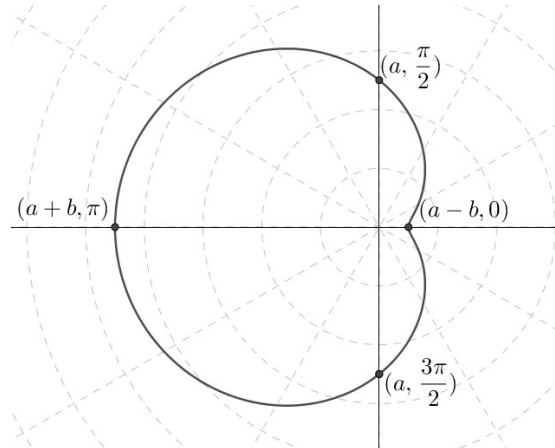


กราฟ $r = a(1 - \sin \theta)$

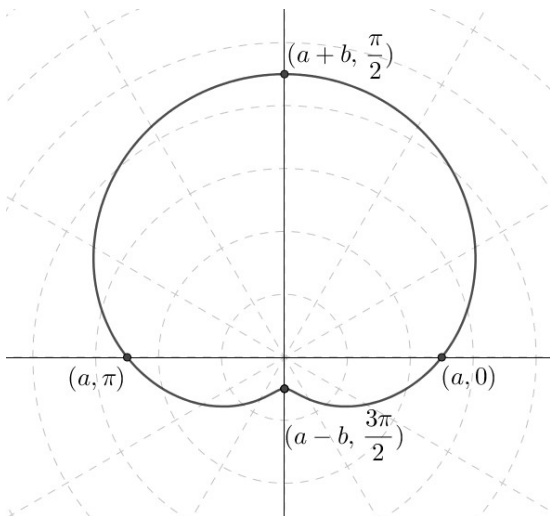
ถ้า $a > b$ ลิมาซงจะไม่มีเส้นสัมผัสกับกราฟที่ชี้



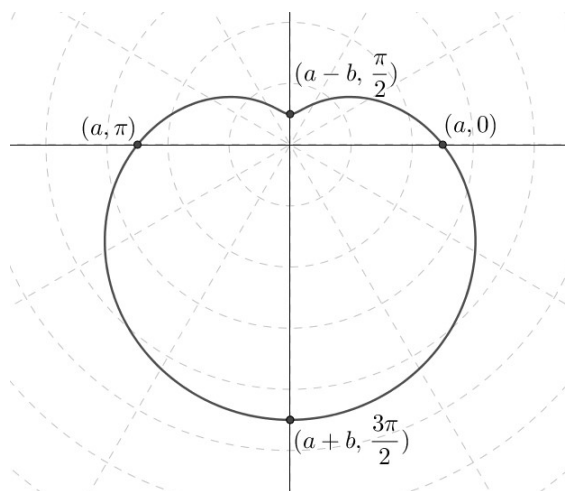
กราฟ $r = a + b \cos \theta$



กราฟ $r = a - b \cos \theta$



กราฟ $r = a + b \sin \theta$

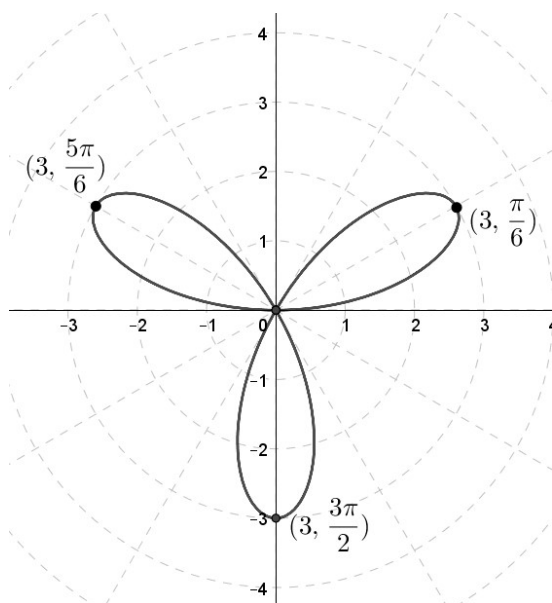


กราฟ $r = a - b \sin \theta$

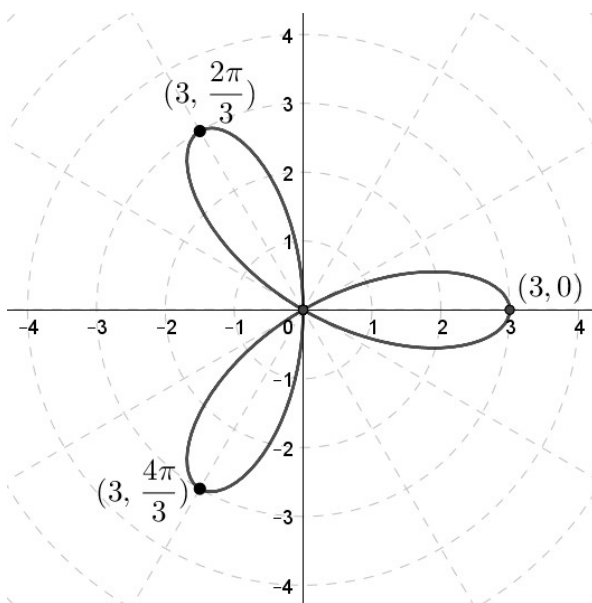
เส้นโค้งกลีบกุหลาบ (Rose Curves) สมการอยู่ในรูป

$$r = a \cos n\theta \text{ หรือ } r = a \sin n\theta$$

ถ้า n เป็นจำนวนคี่ กราฟจะมี n กลีบ

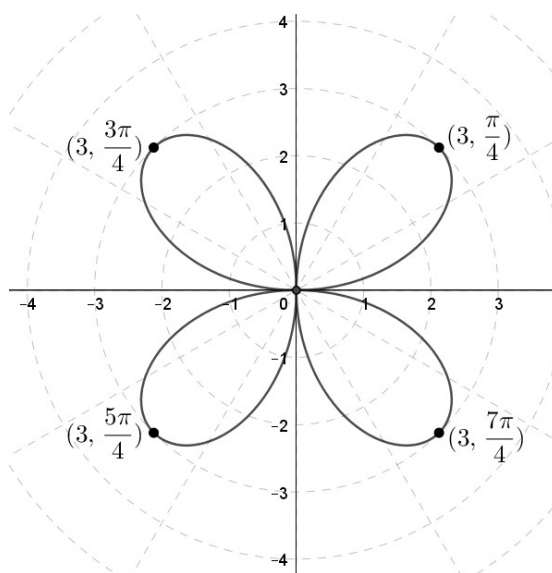


กราฟ $r = 3 \sin 3\theta$

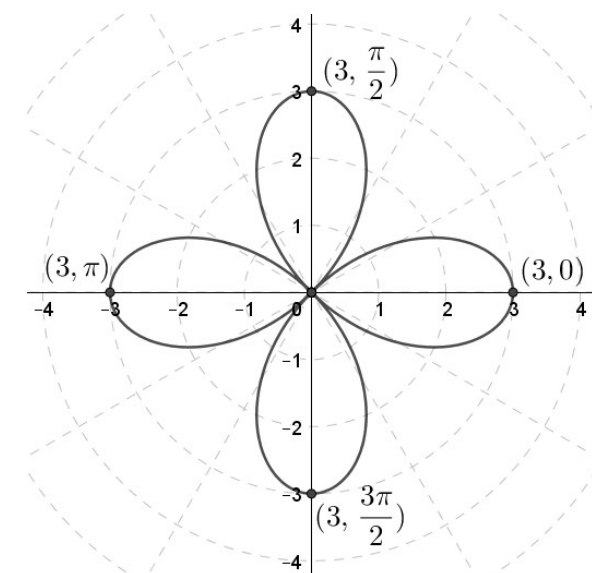


กราฟ $r = 3 \cos 3\theta$

ถ้า n เป็นจำนวนคู่ กราฟจะมี $2n$ กลีบ



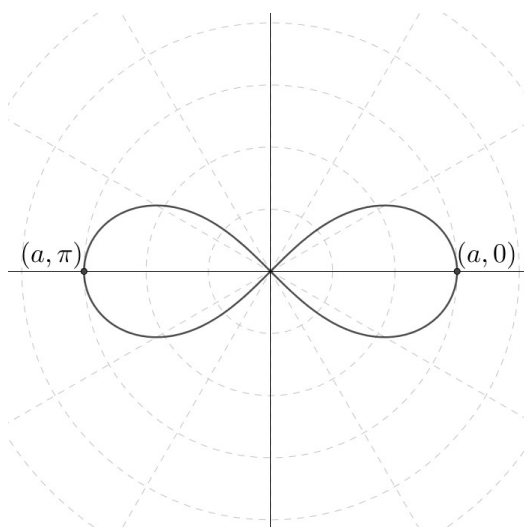
กราฟ $r = 3 \sin 2\theta$



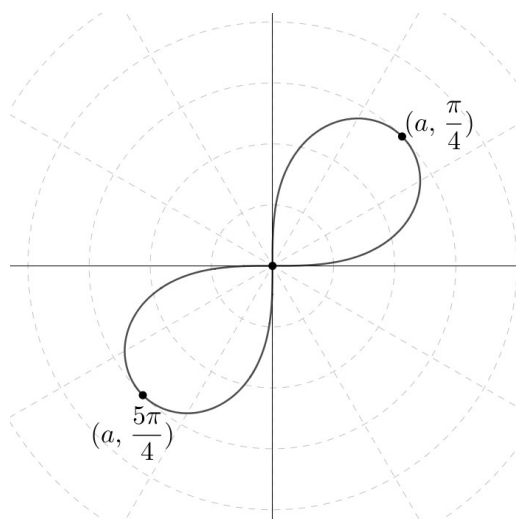
กราฟ $r = 3 \cos 2\theta$

เส้นโค้งเลมนิสเคต (Limniscates) สมการอยู่ในรูป

$$r^2 = a^2 \cos 2\theta \quad \text{หรือ} \quad r^2 = a^2 \sin 2\theta$$



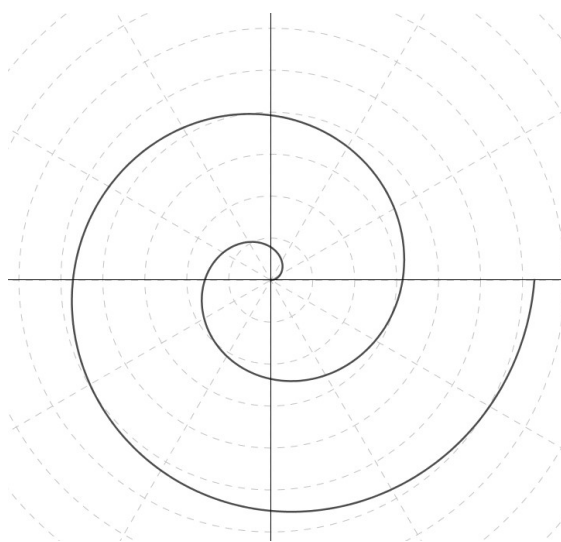
กราฟ $r^2 = a^2 \cos 2\theta$



กราฟ $r^2 = a^2 \sin 2\theta$

เส้นเวียนก้นหอย (Spirals) สมการอยู่ในรูป

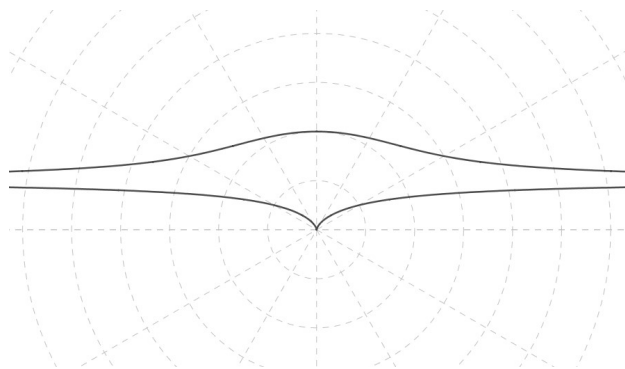
$$r = a\theta, a > 0$$



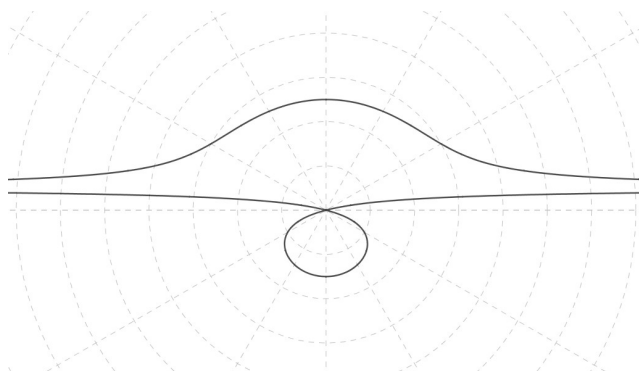
กราฟ $r = a\theta$

เส้นโค้งคอนคอยด์ (Conchoids) สมการอยู่ในรูป

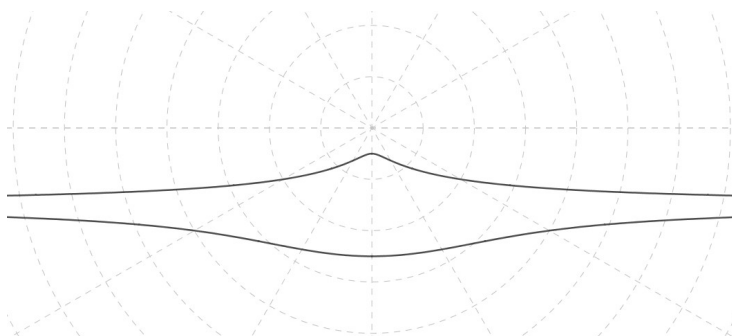
$$r = a \csc \theta \pm b$$



กราฟ $r = 2 \csc \theta + 2$



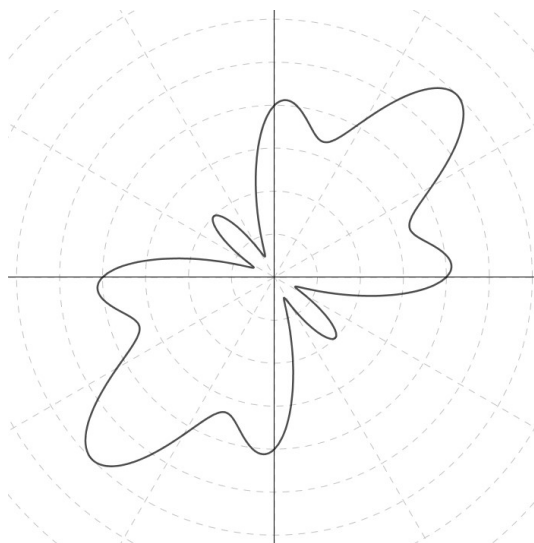
กราฟ $r = \csc \theta - 4$



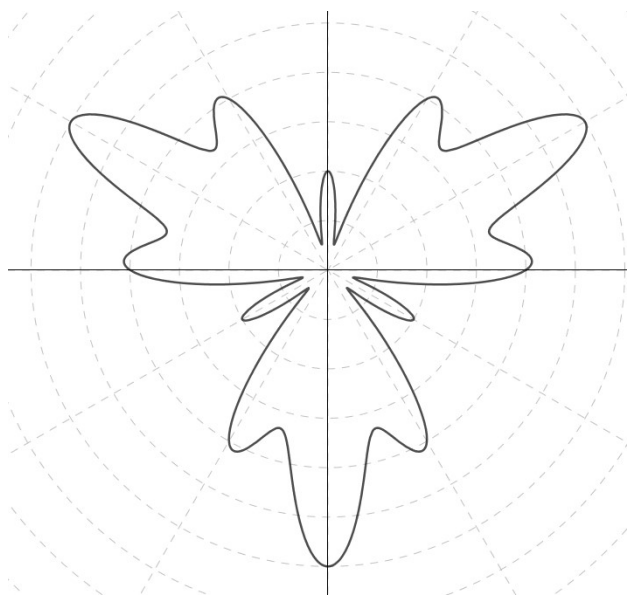
กราฟ $r = -3 \csc \theta + 2$

เส้นโค้งผีเสื้อ (Butterflies Curves) สมการอยู่ในรูป

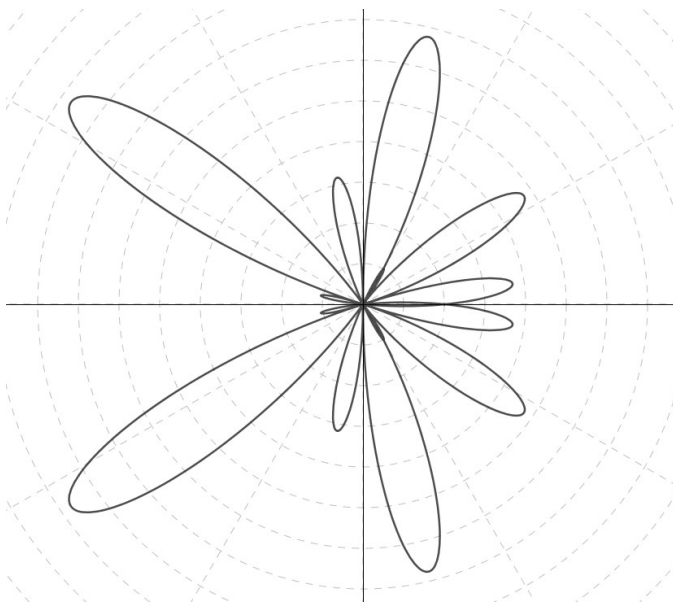
$$r = 1 + \sin(n\theta) + \cos^2(2n\theta) \text{ เมื่อ } n \text{ เป็นจำนวนเต็มบวก}$$



กราฟ $r = 1 + \sin(2\theta) + \cos^2(4\theta)$



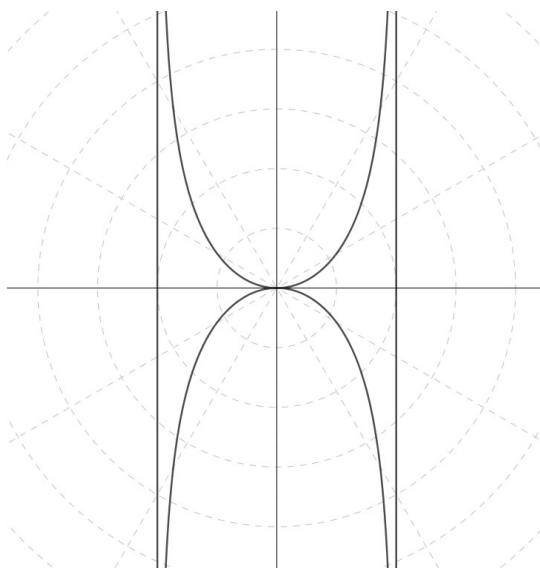
กราฟ $r = 1 + \sin(2\theta) + \cos^2(4\theta)$



กราฟ $r = (2 + 7 \sin(3\theta)) \cos 5\theta$

เส้นโค้งแคปปา (Kappa Curves) สมการอยู่ในรูป

$$r = a \tan \theta$$



กราฟ $r = 2 \tan \theta$

[illegible][illegible]

เราใช้คุณสมบัติของจุดโฟกัสและเส้นไคเรตริกซ์ของภาคตัดกรวย สำหรับหาสมการเชิงขั้วของภาคตัดกรวย สมการสามารถหาได้ในรูปแบบง่าย ๆ ดังนี้

- สมการภาคตัดกรวยซึ่งมีจุดโฟกัสที่ขั้ว เส้นไดเรกทริกซ์ตั้งฉากกับแกนเชิงขั้วและอยู่ห่างจากจุดขั้วไปทางซ้าย k หน่วย เมื่อ e เป็นค่าเยื้องศูนย์กลาง

This image shows a full page of white paper with horizontal dotted lines. The lines are evenly spaced and run across the width of the page, providing a guide for handwriting or typing. There are no margins, text, or other markings on the page.

This image shows a full page of a handwriting practice worksheet. It consists of multiple sets of three horizontal dashed lines spaced evenly down the page, providing a guide for letter height and placement. The background is plain white, and there are no other markings or text present.

- ถ้า $e = 0$ กราฟเป็น วงกลม
- ถ้า $e = 1$ กราฟเป็น พาราโบลา
- ถ้า $0 < e < 1$ กราฟเป็น วงรี
- ถ้า $e > 1$ กราฟเป็น ไฮเพอร์โบลา

[illegible]

This image shows a full page of white paper with horizontal dotted lines. The lines are evenly spaced and run across the entire width of the page, providing a guide for handwriting practice. There are no margins, text, or other markings on the page.

ตัวอย่าง 5.6.3 จงวาดกราฟของสมการ $r = \frac{6}{1 + 2 \sin \theta}$

[illegible]

ตัวอย่าง 5.6.4 จงวาดกราฟของสมการ $r = \frac{10}{3 + 3 \cos \theta}$

[illegible]

ตัวอย่าง 5.6.5 จงหาสมการเชิงขั้วของภาคตัดกรวยที่จุดโฟกัสอยู่ที่จุดกำเนิด จุดยอดอยู่ที่ $\left(3, \frac{\pi}{2}\right)$ และจุดศูนย์กลางอยู่ที่ $\left(1, -\frac{\pi}{2}\right)$

[illegible]

5.7 สมการอิงตัวแปรเสริม (Parametric Equations)

การวาดกราฟในระนาบโดยใช้สองตัวแปร x และ y ในระบบพิกัดฉาก หรือ r และ θ ในระบบพิกัดเชิงขั้ว เมื่อกำหนดความสัมพันธ์ของสองตัวแปรนั้น นั่นคือ

$y = f(x)$ เมื่อ y เป็นฟังก์ชันของ x หรือ

$r = f(\theta)$ เมื่อ f เป็นฟังก์ชันของ θ

ในที่นี้เราจะหาความสัมพันธ์ของตัวแปร x และ y ในเทอมของตัวแปรที่สามซึ่งเรียกว่า ตัวแปรเสริม ปัจจุบันเทคโนโลยีด้านคอมพิวเตอร์ได้พัฒนาโปรแกรมช่วยวาดกราฟทั้งในสองมิติ และสามมิติ เป็นจำนวนมาก และการกำหนดเส้นโค้งในระนาบ XY นิยมกำหนดเส้นโค้งในรูปสมการอิงตัวแปรเสริม

บทนิยาม 5.7.1 ถ้าฟังก์ชัน f และ ในโดเมน S แล้วสมการ $x = f(t), y = g(t)$ สำหรับ t ใน S เป็นสมการอิงตัวแปรเสริม (Parametric Equations) ของเส้นโค้งซึ่งรวมจุด $(f(t), g(t))$ ทั้งหมด สำหรับ t ใน S ตัวแปร t เรียกว่า ตัวแปรเสริม

5.7.1 สมการเส้นตรง

สมการอยู่ในรูป $x = f(t), y = g(t)$ เมื่อ t เป็นตัวแปรเสริม

ตัวอย่าง 5.7.1 จงวาดกราฟของสมการ $x = t + 2, y = 3t - 1$

.....

.....

.....

.....

.....

.....

.....

.....

.....

5.7.5 สมการไฮเพอร์โบลา

- สมการ $x = a \sec \theta$, $y = b \tan \theta$ เมื่อ θ เป็นตัวแปรเสริม $-\frac{\pi}{2} < \theta < \frac{\pi}{2}$ มีกราฟเป็นไฮเพอร์โบลาจุดศูนย์กลางอยู่ที่จุดกำเนิด แกนขวางคือแกน X

- สมการ $x = h + a \tan \theta$, $y = k + b \sec \theta$ เมื่อ θ เป็นตัวแปรเสริม $-\frac{\pi}{2} < \theta < \frac{\pi}{2}$ มีกราฟเป็นไฮเพอร์โบลาจุดศูนย์กลางอยู่ที่ (h, k) แกนขวางคือแกน X

ตัวอย่าง 5.7.5.1 จงวาดกราฟของสมการ $x = 2 \tan \theta$, $y = 3 \sec \theta$

.....

.....

.....

.....

.....

.....

.....

.....

ตัวอย่าง 5.7.5.2 จงวาดกราฟของสมการ $x = 3 \sec t + 2$, $y = \tan t + 2$

.....

.....

.....

.....

.....

.....

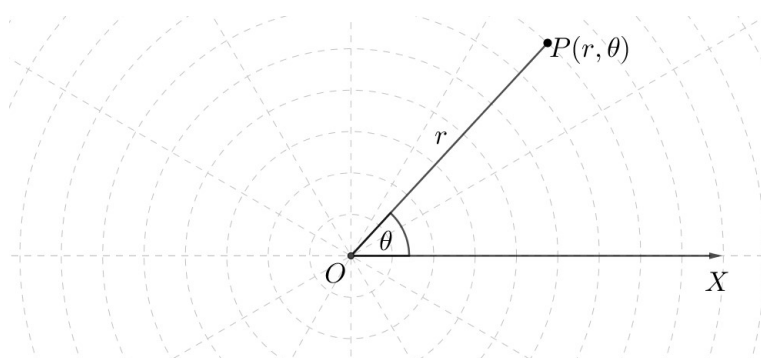
.....

.....

สรุปท้ายบทที่ 5

สำหรับในบทที่ 5 นั้นเราได้ศึกษานั้นเราได้ศึกษาระบบพิกัดเชิงขั้ว ในการศึกษาแคลคูลัสใน 2 มิติ เราแสดงพิกัดของจุดบนระนาบได้ ระนาบที่กล่าวมาคือระบบพิกัดฉาก แต่ยังมีอีกระบบหนึ่งซึ่งสามารถระบุตำแหน่งบนระนาบ 2 มิติได้เช่นกัน คือ ระบบพิกัดเชิงขั้ว ซึ่งปัญหาในทางแคลคูลัสหลาย ปัญหาเมื่อเราใช้ระบบพิกัดฉากไปแก้ปัญหาก็พบว่าปัญหานั้นมีความยุ่งยากและซับซ้อน แต่เมื่อเราเปลี่ยนวิธีคิดโดยการเปลี่ยนจากระบบพิกัดฉากเป็นระบบพิกัดเชิงขั้ว ปัญหานั้นก็จะง่ายลง

ในระบบพิกัดเชิงขั้วนี้ประกอบไปด้วย แกนเชิงขั้ว (Polar Axis) ซึ่งเป็นรังสี $\overrightarrow{OX}$ บนระนาบ เรียกจุด O ว่าจุดกำเนิด (Origin) หรือ ขั้ว (Pole) และส่วนของเส้นตรง OP เขียนแทนด้วย r เรียกว่า เวกเตอร์รัศมี (Radius Vector) θ เรียกว่า มุมเชิงขั้ว (Polar Angle) ดังรูป



ซึ่งระบบพิกัดเชิงขั้วจะบอกพิกัดเป็น (r, θ) โดยความสัมพันธ์ระหว่างพิกัดฉากและพิกัดเชิงขั้วเป็นดังนี้
 $x = r \cos \theta$ และ $y = r \sin \theta$

ค่า r หาได้จาก $r = \sqrt{x^2 + y^2}$ เมื่อ r คือรัศมีที่ลากออกจากจุดขั้วหรือจุดกำเนิด

ค่า θ หาได้จาก $\tan \theta = \frac{y}{x}$ เมื่อ θ คือเส้นรัศมีทำมุมกับแกนเชิงขั้วหรือแกน X

- มุม θ มีค่าเป็นบวก ถ้าวัดทวนเข็มนาฬิกาจากแกนเชิงขั้ว
- มุม θ มีค่าเป็นลบ ถ้าวัดตามเข็มนาฬิกาจากแกนเชิงขั้ว

สังเกตว่า θ ที่สอดคล้องกับ $\tan \theta = \frac{y}{x}$ มีได้หลายค่า ในการหาพิกัดเชิงขั้วจากระบบพิกัดฉาก เราจึง

จะไม่เพียงแต่เลือกค่า θ ใด ๆ ที่สอดคล้องกับ $\tan \theta = \frac{y}{x}$ แต่จะต้องเลือก θ ที่ทำให้จุด (r, θ) อยู่ในจุดภาคที่ตรงกับที่ต้องการด้วย นั่นหมายความว่า จุดในระบบพิกัดเชิงขั้วจุดเดียวสามารถเขียนได้หลายแบบ ซึ่งต่างจากระบบพิกัดฉากที่สามารถเขียนได้แบบเดียวเท่านั้น

สำหรับในการวาดกราฟในระบบพิกัดเชิงขั้วนั้น กระทำได้เช่นเดียวกับการวาดกราฟในระบบพิกัดฉาก โดยเลือกค่า θ ต่าง ๆ จากค่า θ ที่เลือกสามารถนำมาคำนวณหา r จากสมการที่กำหนดให้ได้ จากนั้นนำค่า θ และ r ที่ได้แต่ละคู่ไปกำหนดตำแหน่งของจุดนั้น ๆ ลงในพิกัดเชิงขั้ว นอกจากนี้เราจะพิจารณาลักษณะจำเพาะของเส้นโค้งเพื่อช่วยในการวาดกราฟได้รวดเร็ว และถูกต้องยิ่งขึ้น ดังนี้

พิจารณาการสมมาตรของสมการเชิงขั้ว

1. เส้นโค้งมีสมมาตรกับแกนเชิงขั้ว (แกน X) ถ้าแทน θ ด้วย $-\theta$ ในสมการเชิงขั้วแล้วสมการคงเดิม หรือถ้าแทน r ด้วย $-r$ และ θ ด้วย $\pi - \theta$ แล้วสมการคงเดิม
2. เส้นโค้งมีสมมาตรกับแกนตั้งฉากกับขั้ว (แกน Y) ถ้าแทน θ ด้วย $\pi - \theta$ ในสมการเชิงขั้วแล้วสมการคงเดิม หรือถ้าแทน r ด้วย $-r$ และ θ ด้วย $-\theta$ แล้วสมการคงเดิม
3. เส้นโค้งมีสมมาตรกับขั้ว (จุดกำเนิด) ถ้าแทน r ด้วย $-r$ ในสมการเชิงขั้วแล้วสมการคงเดิม หรือถ้าแทน θ ด้วย $\pi + \theta$ แล้วสมการคงเดิม

เส้นโค้งที่พิจารณาการสมมาตรมี 3 ลักษณะ คือ สมมาตรเทียบกับแกนเชิงขั้ว กับแกนตั้งฉากกับแกนเชิงขั้ว และจุดขั้ว เราพบว่า ถ้าเส้นโค้งมีสมมาตร 2 ลักษณะแล้ว เส้นโค้งจะสมมาตรลักษณะที่ 3 ด้วยเสมอ เช่น เส้นโค้งมีสมมาตรเทียบกับแกนเชิงขั้ว และมีสมมาตรเทียบกับแกนตั้งฉากกับแกนเชิงขั้ว แล้ว เส้นโค้งจะต้องมีสมมาตรเทียบกับขั้วด้วย

พิจารณาระยะตัดแกน

การหาระยะตัดแกนเชิงขั้ว ให้ $\theta = 0, \pm \pi, \pm 2\pi, \pm 3\pi, \dots$ แล้วหาค่า r ออกมา จะได้พิกัด (r, θ) เป็นจุดตัดแกนเชิงขั้ว

การหาระยะตัดแกนที่ตั้งฉากกับแกนเชิงขั้ว (แกน Y) ให้ $\theta = \pm \frac{\pi}{2}, \pm \frac{3\pi}{2}, \pm \frac{5\pi}{2}, \dots$ แล้วหาค่า r ออกมา จะได้พิกัด (r, θ) เป็นจุดตัดแกนที่ตั้งฉากกับแกนเชิงขั้ว (แกน Y)

พิจารณาขอบเขต

พิจารณาขอบเขตของ r สำหรับทุก ๆ ค่า θ ที่หาค่า r ได้ เนื่องจากฟังก์ชันของ r เป็นฟังก์ชันของ sine หรือ cosine ดังนั้น

r จะมีขอบเขต ถ้ามี $M > 0$ ซึ่ง $|r| \leq M$ ทุกค่า θ กราฟจะเป็นเส้นโค้งปิด

r จะไม่มีขอบเขต ถ้าค่าของ $|r|$ เพิ่มขึ้นโดยไม่มีขีดจำกัด เมื่อค่า θ เพิ่มขึ้น กราฟจะเป็นเส้นโค้งเปิด

สมการเชิงขั้วและสมการอิงตัวแปรเสริม ซึ่งกราฟของสมการในพิกัดเชิงขั้ว ประกอบไปด้วย

1. สมการเส้นตรงสามารถเขียนได้ดังนี้

- สมการเส้นตรงที่ตั้งฉากกับแกนเชิงขั้ว คือ $r \cos \theta = \pm a$

- สมการเส้นตรงที่ขนานกับแกนเชิงขั้ว คือ $r \sin \theta = \pm a$
 - สมการเส้นตรงที่ผ่านจุดขั้ว คือ $\theta = \pm a$
2. สมการวงกลมสามารถเขียนได้ดังนี้
- สมการวงกลมที่มีจุดศูนย์กลางที่ขั้วอยู่ในรูป $r = a$
 - สมการวงกลมที่มีจุดศูนย์กลางอยู่ที่ $\left(\frac{a}{2}, 0\right)$ อยู่ในรูป $r = a \cos \theta$
 - สมการวงกลมที่มีจุดศูนย์กลางอยู่ที่ $\left(0, \frac{a}{2}\right)$ อยู่ในรูป $r = a \sin \theta$
 - สมการวงกลมที่มีจุดศูนย์กลางอยู่ที่ $\left(\frac{a}{2}, \frac{b}{2}\right)$ อยู่ในรูป $r = a \cos \theta + b \sin \theta$
3. สมการเส้นโค้งรูปเชิงขั้วชนิดพิเศษสามารถเขียนได้ดังนี้
- เส้นโค้งลิมาของ สมการอยู่ในรูป $r = a \pm b \cos \theta$ หรือ $r = a \pm b \sin \theta$
 - เส้นโค้งกลีบกุหลาบ สมการอยู่ในรูป $r = a \cos n\theta$ หรือ $r = a \sin n\theta$
 - เส้นเวียนก้นหอย สมการอยู่ในรูป $r = a\theta$
 - เส้นโค้งคอนคอร์ด สมการอยู่ในรูป $r = a \csc \theta \pm b$
 - เส้นโค้งผีเสื้อ สมการอยู่ในรูป $r = 1 + \sin(n\theta) + \cos^2(2n\theta)$
 - เส้นโค้งแคปปา สมการอยู่ในรูป $r = a \tan \theta$

การหาจุดตัดของเส้นโค้งสองเส้นโค้งในระบบพิกัดเชิงขั้ว นอกจากจะแก้สมการเส้นโค้งทั้งสอง แล้ว ควรหาจุดตัดอื่น ๆ เพิ่มอีกโดย

1. ดูจากกราฟของเส้นโค้ง
2. เส้นโค้งที่อยู่ในรูปของสมการ $r = f(\theta)$ อาจเขียนแทนด้วย $(-1)^n r = f(\theta + n\pi)$ โดยที่ n เป็นจำนวนเต็ม
3. ตรวจสอบว่าเส้นโค้งทั้งสองผ่านจุดขั้วหรือจุดกำเนิดหรือไม่ โดยให้ $r = 0$ ถ้าหา θ ได้จากสมการเส้นโค้งทั้งสองแสดงว่าจุดขั้วหรือจุดกำเนิดเป็นจุดตัดด้วย

เราจะหาความสัมพันธ์ของตัวแปร x และ y ในเทอมของตัวแปรที่สามซึ่งเรียกว่า **ตัวแปรเสริม** ปัจจุบันเทคโนโลยีด้านคอมพิวเตอร์ได้พัฒนาโปรแกรมช่วยวาดกราฟทั้งในสองมิติ และสามมิติ เป็นจำนวนมาก และการกำหนดเส้นโค้งในระนาบ XY นิยมกำหนดเส้นโค้งในรูปสมการอิงตัวแปรเสริม

ถ้าฟังก์ชัน f และ ในโดเมน S แล้วสมการ $x = f(t)$, $y = g(t)$ สำหรับ t ใน S เป็นสมการอิงตัวแปรเสริม (Parametric Equations) ของเส้นโค้งซึ่งรวมจุด $(f(t), g(t))$ ทั้งหมดสำหรับ t ใน S ตัวแปร t เรียกว่า ตัวแปรเสริม โดยเส้นสมการเส้นโค้งที่พิจารณามีดังนี้

1. สมการเส้นตรงอยู่ในรูป $x = f(t)$, $y = g(t)$
2. สมการวงกลมประกอบไปด้วย
 - สมการวงกลมจุดศูนย์กลางอยู่ที่จุดกำเนิดอยู่ในรูป $x = r \cos \theta$, $y = r \sin \theta$
 - วงกลมจุดศูนย์กลางอยู่ที่จุด (h, k) อยู่ในรูป $x = h + r \cos \theta$, $y = k + r \sin \theta$
3. สมการพาราโบลาประกอบไปด้วย
 - สมการพาราโบลาคว่ำ จุดยอดอยู่ที่ $\left(0, -\frac{b}{a}\right)$ อยู่ในรูป $x = a \cos t$, $y = b \sin^2 t$
 - สมการพาราโบลาหงาย จุดยอดอยู่ที่ (a, b) อยู่ในรูป $x = a + t$, $y = b + t^2$
 - สมการพาราโบลาตะแคงซ้าย จุดยอดอยู่ที่ (a, b) อยู่ในรูป $x = a + t^2$, $y = b + t$
 - สมการพาราโบลาตะแคงขวา จุดยอดอยู่ที่ (a, b) อยู่ในรูป $x = a + t$, $y = b + t^2$
4. สมการวงรีประกอบไปด้วย
 - สมการวงรีจุดศูนย์กลางอยู่ที่จุดกำเนิดอยู่ในรูป $x = a \cos \theta$, $y = b \sin \theta$
 - สมการวงกลมจุดศูนย์กลางอยู่ที่จุด (h, k) อยู่ในรูป

$$x = h + a \cos \theta, y = k + b \sin \theta$$
5. สมการไฮเพอร์โบลาประกอบไปด้วย
 - สมการไฮเพอร์โบลาจุดศูนย์กลางอยู่ที่จุดกำเนิดอยู่ในรูป $x = a \sec \theta$, $y = b \tan \theta$
 - สมการไฮเพอร์โบลาจุดศูนย์กลางอยู่ที่จุด (h, k) อยู่ในรูป

$$x = h + a \tan \theta, y = k + b \sec \theta$$

แบบฝึกหัดบทที่ 5

จงลงจุดในระบบพิกัดเชิงขั้วบนระนาบพิกัดเชิงขั้วต่อไปนี้ (ข้อ 5.1 - 5.8)

$$5.1 \ A(3, 60^\circ), B(4, 45^\circ), C(5, 30^\circ)$$

$$5.2 \ D(-3, 60^\circ), E(-4, 45^\circ), F(-5, 30^\circ)$$

$$5.3 \ G(1, 20^\circ), H(-2, 135^\circ), I(7, 330^\circ)$$

$$5.4 \ J(6, 0^\circ), K(4, \pi), L(5, 2\pi)$$

$$5.5 \ M\left(-3, \frac{\pi}{2}\right), N\left(7, \frac{\pi}{3}\right), O(0, 0^\circ)$$

$$5.6 \ P\left(2, \frac{\pi}{6}\right), Q\left(-4, \frac{\pi}{4}\right), R\left(4, -\frac{\pi}{4}\right)$$

$$5.7 \ S\left(-5, \frac{2\pi}{3}\right), T\left(2, -\frac{11\pi}{6}\right), U\left(-4, -\frac{5\pi}{3}\right)$$

$$5.8 \ X\left(-1, \frac{8\pi}{3}\right), Y\left(-2, \frac{29\pi}{6}\right), Z\left(8, -\frac{21\pi}{4}\right)$$

จงหาพิกัดจุดเชิงขั้วอีก 2 พิกัดซึ่งแทนจุดเดียวกันต่อไปนี้ (ข้อ 5.9 - 5.16)

$$5.10 \ (4, 20^\circ) \qquad 5.11 \ (3, -15^\circ) \qquad 5.12 \ (-1, 69^\circ)$$

$$5.13 \ (-4, -360^\circ) \qquad 5.14 \ \left(-3, -\frac{3\pi}{4}\right) \qquad 5.15 \ \left(2, -\frac{4\pi}{3}\right)$$

$$5.16 \ \left(6, \frac{33\pi}{2}\right)$$

จงหาพิกัดของจุดในระบบพิกัดฉากต่อไปนี้ (ข้อ 5.17 - 5.25)

$$5.17 \ \left(-3, \frac{3\pi}{2}\right) \qquad 5.18 \ \left(4, \frac{5\pi}{6}\right) \qquad 5.19 \ (6, \pi)$$

$$5.20 \ \left(4, \frac{3\pi}{4}\right) \qquad 5.21 \ (0, \pi) \qquad 5.22 \ \left(-2, -\frac{\pi}{3}\right)$$

$$5.23 \ \left(3\sqrt{3}, -\frac{\pi}{4}\right) \qquad 5.24 \ \left(3, \frac{\pi}{6}\right) \qquad 5.25 \ \left(5, \frac{5\pi}{4}\right)$$

จงหาพิกัดของจุดในระบบพิกัดเชิงขั้วต่อไปนี้ (ข้อ 5.26 - 5.40)

5.26 $(0, 0)$	5.27 $(0, 3)$	5.28 $(0, -4)$
5.29 $(2\sqrt{3}, -2)$	5.30 $(-\sqrt{2}, -\sqrt{2})$	5.31 $(\sqrt{3}, -1)$
5.32 $(-4, 3)$	5.33 $(-5, -12)$	5.34 $(4, 0)$
5.35 $(-3, 0)$	5.36 $(\sqrt{3}, \sqrt{3})$	5.37 $(-4\sqrt{3}, 4)$
5.38 $(-4, -4)$	5.39 $(5, 12)$	5.40 $\left(\frac{3}{2}, -\frac{\sqrt{3}}{2}\right)$

จงแปลงสมการในระบบพิกัดฉากต่อไปนี้ให้อยู่รูปสมการระบบพิกัดเชิงขั้ว (ข้อ 5.41 - 5.52)

5.41 $y = 3$	5.42 $2x - y = 0$
5.43 $x^2 = 4y$	5.44 $x = -3$
5.45 $x^2 - y^2 = 4^2$	5.46 $x^2 + y^2 = 2y$
5.47 $y^2 = 9x$	5.48 $2x + y = 3$
5.49 $x^2 - 2y^2 = 4$	5.50 $x^2 = 9y$
5.51 $x^2 + y^2 = 2x$	5.52 $x^2 + y^2 = 9$

จงแปลงสมการในระบบพิกัดเชิงขั้วต่อไปนี้ให้อยู่รูปสมการระบบพิกัดฉาก (ข้อ 5.53 - 5.66)

5.53 $r \cos \theta = 4$	5.54 $r = 5 \cos \theta$
5.55 $\theta = \frac{\pi}{4}$	5.56 $r^2 \sin 2\theta = 4$
5.57 $r = \frac{2}{1 - \cos \theta}$	5.58 $\theta = \frac{2\pi}{3}$
5.59 $r = \frac{3}{1 - \cos \theta}$	5.60 $r = 2$
5.61 $r \sin \theta = 5$	5.62 $r = \frac{4}{\sin \theta - 2 \cos \theta}$
5.63 $r = \frac{1}{\cos \theta + 3 \sin \theta}$	5.64 $r = 8 \sin \theta$
5.65 $r = \frac{3}{3 \sin \theta + 4 \cos \theta}$	5.66 $r^2 = \frac{4}{\cos 2\theta}$

จงพิจารณาเส้นโค้งต่อไปนี้ว่าสมมาตรกับแกนเชิงขั้ว แกนที่ตั้งฉากกับแกนเชิงขั้ว และจุดขั้ว หรือไม่ (ข้อ 5.67 - 5.74)

$$5.67 \quad r^2 = \frac{4}{\cos 2\theta}$$

$$5.68 \quad r^2 \sin 2\theta = 4$$

$$5.69 \quad r = \frac{2}{1 - \cos \theta}$$

$$5.70 \quad r \cos \theta = 4$$

$$5.71 \quad r = \frac{3}{1 - \cos \theta}$$

$$5.72 \quad r = 2$$

$$5.73 \quad r \sin \theta = 5$$

$$5.74 \quad r = \frac{4}{\sin \theta - 2 \cos \theta}$$

จงพิจารณาจุดตัดแกนเชิงขั้ว และจุดตัดแกนตั้งฉากกับแกนเชิงขั้วเส้นโค้งต่อไปนี้ (ข้อ 5.75 - 5.82)

$$5.75 \quad r = 6 \sin \theta$$

$$5.76 \quad r = \frac{1}{2 \cos \theta + \sin \theta}$$

$$5.77 \quad r = \frac{3}{\sin \theta - 2 \cos \theta}$$

$$5.78 \quad r \cos \theta = 2$$

$$5.79 \quad r = \frac{2}{3 - \cos \theta}$$

$$5.80 \quad r \sin \theta = 1$$

$$5.81 \quad r = 9$$

$$5.82 \quad r = \frac{3}{2 - 5 \cos \theta}$$

จงพิจารณาขอบเขตของเส้นโค้งต่อไปนี้ (ข้อ 5.83 - 5.92)

$$5.83 \quad r^2 \sin 2\theta = 6$$

$$5.84 \quad r^2 = \frac{2}{\cos 2\theta}$$

$$5.85 \quad r = 2 \sin \theta$$

$$5.86 \quad r = \frac{2}{\cos \theta + 4 \sin \theta}$$

$$5.87 \quad r = \frac{6}{5 \sin \theta - 2 \cos \theta}$$

$$5.88 \quad r \cos \theta = -3$$

$$5.89 \quad r^2 \sin \theta = 1$$

$$5.90 \quad r^2 = \frac{3}{\cos 2\theta}$$

$$5.91 \quad r = 1$$

$$5.92 \quad \theta = \frac{\pi}{3}$$

จงวาดกราฟของสมการ $r = 3 + 6 \sin \theta$

จงวาดกราฟเส้นโค้งที่กำหนดให้ต่อไปนี้ (ข้อ 6.1 - 6.6)

$$6.1 \theta = \pi$$

$$6.2 \theta = \frac{\pi}{3}$$

$$6.3 r = 4(1 + \sin \theta)$$

$$6.4 r = 16$$

$$6.5 r^2 = 9 \cos 2\theta$$

$$6.6 r = 4 \cos 2\theta$$

จงหาสมการเชิงขั้วของวงกลมที่กำหนดให้ต่อไปนี้ (ข้อ 6.7 - 6.12)

$$6.7 \text{ จุดศูนย์กลางอยู่ที่จุด } (6, 0^\circ) \text{ รัศมียาว 4 หน่วย}$$

$$6.8 \text{ จุดศูนย์กลางอยู่ที่จุด } (-4, \pi) \text{ รัศมียาว 5 หน่วย}$$

$$6.9 \text{ จุดศูนย์กลางอยู่ที่จุด } \left(-3, -\frac{\pi}{2}\right) \text{ รัศมียาว 3 หน่วย}$$

$$6.10 \text{ จุดศูนย์กลางอยู่ที่จุด } \left(2, \frac{7\pi}{4}\right) \text{ รัศมียาว 7 หน่วย}$$

$$6.11 \text{ จุดศูนย์กลางอยู่ที่จุด } (8, 180^\circ) \text{ รัศมียาว 0.5 หน่วย}$$

$$6.12 \text{ จุดศูนย์กลางอยู่ที่จุด } \left(-1, \frac{11\pi}{6}\right) \text{ รัศมียาว 6 หน่วย}$$

จงหาสมการเส้นตรงในระบบพิกัดเชิงขั้วที่กำหนดเงื่อนไขต่อไปนี้ (ข้อ 6.13 - 6.18)

$$6.13 \text{ เส้นตรงแนวราบผ่านจุด } \left(-3, \frac{3\pi}{4}\right)$$

$$6.14 \text{ เส้นตรงแนวตั้งผ่านจุด } (3, \pi)$$

$$6.15 \text{ เส้นตรงที่สัมผัสกับวงกลม } r = 3 \text{ ที่จุด } \left(3, \frac{\pi}{3}\right)$$

$$6.16 \text{ เส้นตรงแนวตั้งผ่านจุด } \left(4, \frac{5\pi}{6}\right)$$

$$6.17 \text{ เส้นตรงแนวราบผ่านจุด } \left(3, \frac{\pi}{2}\right)$$

$$6.18 \text{ เส้นตรงที่สัมผัสกับวงกลม } r = 4 \text{ ที่จุด } \left(5, \frac{5\pi}{4}\right)$$

จงหาอธิบายชนิดของเส้นโค้งภาคตัดกรวยต่อไปนี้โดยพิจารณาจากค่า k และค่า e (ข้อ 6.19 - 6.24)

$$6.19 \quad r = \frac{3}{2 + \cos \theta}$$

$$6.20 \quad r = \frac{12}{2 + 3 \cos \theta}$$

$$6.21 \quad r = \frac{5}{1 - \sin \theta}$$

$$6.22 \quad r = \frac{25}{3 - 4 \sin \theta}$$

$$6.23 \quad r = \frac{7}{1 + \cos \theta}$$

$$6.24 \quad r = \frac{12}{3 + 2 \sin \theta}$$

จงแสดงสมการต่อไปนี้ในรูปสมการอิงตัวแปรเสริมโดยใช้ความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปร x และ y และตัวแปรเสริม (ข้อ 6.25 - 6.28)

$$6.25 \quad x^2 = 25y + 5, y = t^2 - 3$$

$$6.26 \quad 2x - xy = 1, y = t - 2$$

$$6.27 \quad xy = x - y - 1, x = t + 2$$

$$6.28 \quad 9x^2 - y^2 = t, y = t \tan \theta$$

จงหาจุดตัดของเส้นโค้งสองเส้นในระบบพิกัดเชิงขั้วที่กำหนดให้ต่อไปนี้ พร้อมวาดกราฟ (ข้อ 6.29 - 6.47)

$$6.29 \quad \begin{aligned} r &= \cos 2\theta \\ r &= 1 \end{aligned}$$

$$6.30 \quad \begin{aligned} r + 6 \sin \theta &= 0 \\ r + 6 \cos \theta &= 0 \end{aligned}$$

$$6.31 \quad \begin{aligned} r &= \sin \theta \\ r &= 1 - \cos \theta \end{aligned}$$

$$6.32 \quad \begin{aligned} r^2 &= 4 \sin 2\theta \\ r &= 2 \end{aligned}$$

$$6.33 \quad \begin{aligned} r &= 1 - \sin \theta \\ r &= \cos 2\theta \end{aligned}$$

$$6.34 \quad \begin{aligned} r &= 4 \cos \theta \\ r &= 4 \sin 2\theta \end{aligned}$$

$$6.35 \quad \begin{aligned} r &= \sin \theta \\ r^2 &= \sin 2\theta \end{aligned}$$

$$6.36 \quad \begin{aligned} r &= 3 \cos \theta \\ r &= -4 \sin \theta \end{aligned}$$

$$6.37 \quad \begin{aligned} r &= 2 \cos \theta \\ r^2 &= 4 \cos \theta \end{aligned}$$

$$6.38 \quad \begin{aligned} r &= \sin \theta \\ r &= 1 + \sin \theta \end{aligned}$$

$$6.39 \quad \begin{aligned} r &= 1 \\ r &= 2 \sin 2\theta \end{aligned}$$

$$6.40 \quad \begin{aligned} r &= \sqrt{2} \cos 2\theta \\ r &= \sqrt{2} \sin 2\theta \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 6.41 \quad & r = 2 \sin \theta + 1 \\ & r \sin \theta = 1 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 6.43 \quad & r = \sec \theta \\ & r = 2 \cos \theta \end{aligned}$$

$$r = 3 \sin \theta$$

$$6.45 \quad \theta = \frac{\pi}{3}$$

$$\begin{aligned} 6.47 \quad & r = 3 - 2 \cos \theta \\ & \theta = 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 6.42 \quad & r(1 - \cos \theta) = 4 \\ & r = 2 \cos \theta \end{aligned}$$

$$r = 3(1 - \cos \theta)$$

$$6.44 \quad \theta = \frac{\theta}{2}$$

$$r = 4$$

$$6.46 \quad \theta = \frac{\theta}{4}$$

จงวาดกราฟของสมการอิงตัวแปรเสริมที่กำหนดให้ต่อไปนี้ โดยมี t เป็นตัวแปรเสริม (ข้อ 6.48 - 6.64)

$$6.48 \quad x = 4 \cos t, y = 2 \sin t$$

$$6.49 \quad x = 3t, y = 9t^2$$

$$6.50 \quad x = t, y = \sqrt{t}$$

$$6.51 \quad x = \sec^2 t - 1, y = \tan t$$

$$6.52 \quad x = 3t, y = 9t^2$$

$$6.53 \quad x = \cos^2 t + 3, y = 4 \sin t - 4$$

$$6.54 \quad x = \csc t, y = \cot t$$

$$6.55 \quad x = 2t - 5, y = 4t - 7$$

$$6.56 \quad x = 2 \sinh t, y = 2 \cosh t$$

$$6.57 \quad x = e^t, y = e^{t+1}$$

$$6.58 \quad x = 4 - 3t, y = 1 + t$$

$$6.59 \quad x = 3 - t, y = t^2 - 2$$

$$6.60 \quad x = \cos 2t, y = \sin 2t$$

$$6.61 \quad x = \sin 2\pi t, y = \cos 2\pi t$$

$$6.62 \quad x = e^t, y = e^{t+1}$$

$$6.63 \quad x = t^3, y = 2 \ln t$$

$$6.64 \quad x = 4 \tan 2t, y = 3 \sec 2t$$